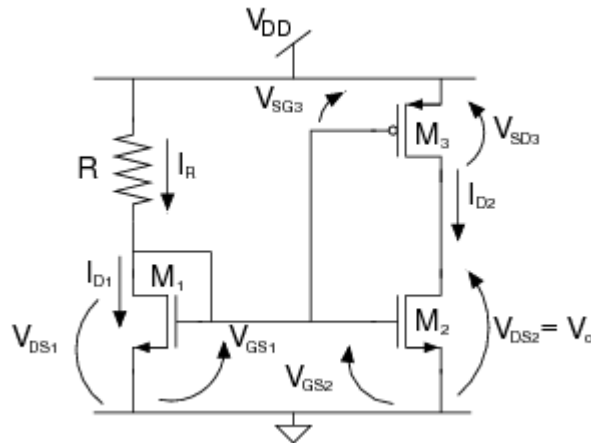


## SOLUZIONI COMPITO 12/06/07

- 1) Si ipotizzino M1, M2 ed M3 in saturazione, come tipicamente accade per applicazioni analogiche.



La corrente sulla resistenza R è uguale a quella che scorre su M1:

$$I_{D1} = \frac{K_1}{2} (V_{GS1} - V_{THn})^2$$

$$V_{DD} = RI_{D1} + V_{GS1}$$

Sostituendo la prima equazione nella seconda, con  $K_1 = \mu_n C_{ox} \left(\frac{w}{L}\right)_1$ , si ottiene una equazione di 2° grado in  $V_{GS1}$ . La soluzione  $V_{GS1} = -0.143 \text{ V}$  è da scartare, mentre la soluzione corretta è  $V_{GS1} = 1.5 \text{ V}$ . Il MOS M1 è acceso in saturazione.

La corrente su M2 vale:

$$I_{D2} = \frac{K_2}{2} (V_{GS2} - V_{THn})^2 (1 + \lambda_2 V_{DS2}), \text{ dove } V_{GS2} = V_{GS1} \text{ e } V_{DS2} = V_o$$

$$\text{pertanto diventa: } I_{D2} = \frac{\mu_n C_{ox}}{2} \left(\frac{w}{L}\right)_2 (V_{GS1} - V_{THn})^2 (1 + \lambda_2 V_o)$$

La corrente su M3 vale:

$$I_{D3} = \frac{K_3}{2} (V_{SG3} - |V_{THp}|)^2 (1 + \lambda_3 V_{SD3}), \text{ dove } V_{SG3} = V_{DD} - V_{GS1} \text{ e } V_{SD3} = V_{DD} - V_o$$

$$\text{pertanto diventa: } I_{D3} = \frac{\mu_p C_{ox}}{2} \left(\frac{w}{L}\right)_3 (V_{DD} - V_{GS1} - |V_{THp}|)^2 (1 + \lambda_3 (V_{DD} - V_o))$$

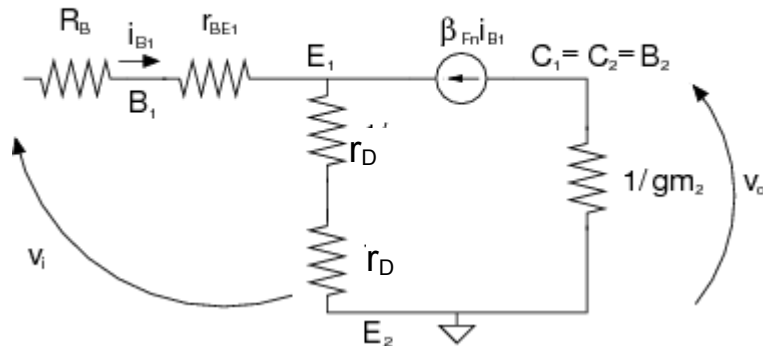
Siccome  $I_{D2} = I_{D3}$ , uguagliando le due correnti si ottiene una equazione con incognita  $V_o$ . Risolvendola si ottiene  $V_o = 1.78 \text{ V}$ .

Siccome  $V_{DS2} = V_o = 1.78 \text{ V} > V_{GS2} - V_{THn} = 0.7 \text{ V}$ , allora M2 è sicuramente saturo.

Inoltre,  $V_{SD3} = V_{DD} - V_o = 1.72 \text{ V} > V_{SG3} - |V_{THp}| = 1.2 \text{ V}$ , quindi anche M3 è saturo, e le

ipotesi iniziali di funzionamento dei dispositivi sono tutte verificate.

2) Si deve risolvere il circuito ai piccoli segnali sottostante:



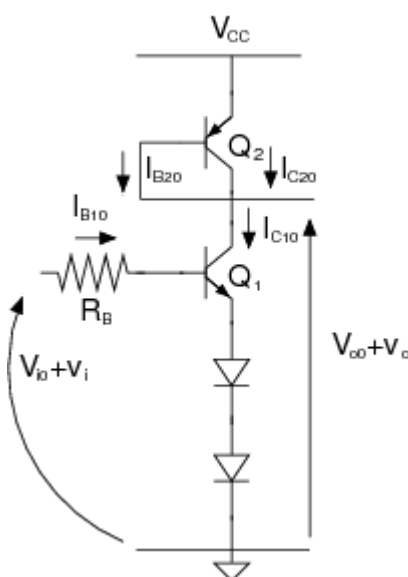
Si ricordi che il modello ai piccoli segnali di un BJT in connessione a diodo è rappresentato da una resistenza  $r = 1/gm$ .

Da  $v_i = (R_B + r_{BE1})i_{B1} + 2r_D(\beta_{Fn} + 1)i_{B1}$ , si ricava  $i_{B1} = \frac{v_i}{R_B + r_{BE1} + 2r_D(\beta_{Fn} + 1)}$

Inoltre  $v_o = -\beta_{Fn}i_{B1} \cdot \frac{1}{gm_2}$

Pertanto, il guadagno è:  $\frac{v_o}{v_i} = \frac{-\beta_{Fn}}{gm_2} \cdot \frac{1}{R_B + r_{BE1} + 2r_D(\beta_{Fn} + 1)}$

Occorre ricavare i parametri dei dispositivi, partendo dalla soluzione a riposo del circuito:



$$r_{BE1} = \frac{V_T}{I_{B10}} = V_T \frac{\beta_{Fn}}{I_{C10}} = 2.92 \text{ K } \Omega \text{ (assumendo } V_T = 26 \text{ mV).}$$

Dal bilancio delle correnti sul nodo di collettore di Q1 e Q2, si ha:

$$I_{B20} + I_{C20} = I_{C10} \text{ ovvero } I_{C20} = \frac{I_{C10}}{1 + \frac{1}{\beta_{Fp}}} = 0.78 \text{ mA} \text{ e si ricava il parametro:}$$

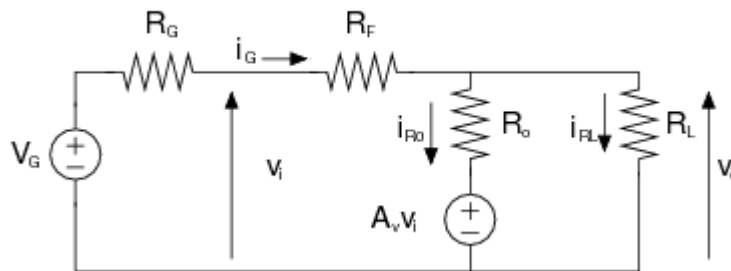
$$gm_2 = \frac{I_{C20}}{V_T} = 30 \text{ mS}$$

$$\text{Vale inoltre: } r_D = \frac{V_T}{I_{C10}} = 32.5 \Omega$$

$$\text{Quindi, il guadagno diventa } \frac{v_o}{v_i} = -0.29$$

3) Dal circuito si vede che:

$$i_G = \frac{v_G - v_o}{R_G + R_F} \text{ e } i_{Ro} = i_G - i_{RL} = \frac{v_G - v_o}{R_G + R_F} - \frac{v_o}{R_L}$$



Dal momento che  $v_i = \frac{v_o - R_o i_{Ro}}{A_v}$ , si può sostituire  $i_{Ro}$  entro l'espressione di  $v_i$ , ottenendo:

$$v_i = \frac{v_o - R_o \left( \frac{v_G - v_o}{R_G + R_F} - \frac{v_o}{R_L} \right)}{A_v}$$

Si osservi poi che  $v_G = R_G i_G + v_i$  in cui si sostituiscono le espressioni di  $i_G$  e l'espressione di  $v_i$  appena ricavata. Si avrà così una espressione che è sola funzione di  $v_G$  e  $v_o$ , e quindi si ricava la f.d.t. cercata:

$$\frac{v_o}{v_G} = \frac{R_o + R_F A_v}{-R_G A_v + R_G + R_F + R_o + \frac{R_o}{R_L} (R_G + R_F)}$$

$$\text{Detto } K = R_G + R_F + R_o + \frac{R_o}{R_L} (R_G + R_F) = 1126.2 \Omega$$

Sostituendo l'espressione di  $A_v$  e svolgendo qualche passaggio si ha:

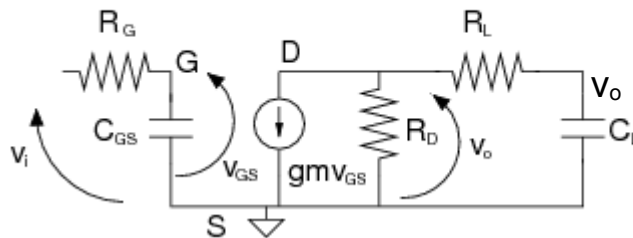
$$\frac{v_o}{v_G} = \frac{R_o \left( 1 + j \frac{\omega}{\omega_p} \right) + R_F A_o}{-R_G A_o + K \left( 1 + j \frac{\omega}{\omega_p} \right)}, \text{ da cui il polo reale della f.d.t. è: } p = \frac{\omega_p}{K} (R_G A_o - K)$$

Un sistema è strettamente stabile se e solo se tutti i poli si trovano nel semipiano sinistro (parte reale negativa); pertanto, essendo il polo della f.d.t. reale, il sistema è stabile se:

$p < 0$ , che significa  $R_G A_o - K < 0$ . Il valore massimo di  $A_o$  compatibile con la stabilità è pertanto:

$$A_o = \frac{K}{R_G} = 22.5$$

4) Il circuito ai piccoli segnali è:



$v_o = -gm v_{GS} Z$  dove  $Z$  è l'impedenza  $Z = R_D // (R_L + \frac{1}{sC_L})$  da cui:

$$v_o = -gm v_{GS} \frac{R_D(1 + sC_L R_L)}{1 + sC_L(R_L + R_D)}$$

poiché  $v_{GS} = \frac{v_i}{R_G + \frac{1}{sC_{GS}}} \cdot \frac{1}{sC_{GS}} = \frac{v_i}{1 + sC_{GS}R_G}$ , si ricava il guadagno:

$$\frac{v_o}{v_i} = \frac{-gm R_D(1 + sC_L R_L)}{(1 + sC_{GS}R_G)(1 + sC_L(R_L + R_D))}$$

Il modulo del guadagno vale:

$$|Av| = \left| \frac{v_o}{v_i} \right| = \frac{gm R_D \sqrt{1 + (\omega C_L R_L)^2}}{\sqrt{(1 + (\omega C_{GS} R_G)^2)(1 + (\omega C_L (R_D + R_L))^2)}}$$

Si lavora a  $f_0 = 500\text{MHz}$ , ovvero  $\omega_0 = 2\pi f_0 = 3.14 \cdot 10^9 \text{ rad/sec}$ , e il modulo del guadagno va calcolato a tale pulsazione:  $|Av|(\omega = \omega_0) = 16.3$

La fase del guadagno è:

$$\arg\left(\frac{v_o}{v_i}\right) = -180^\circ + \arctg(\omega C_L R_L) - \arctg(\omega C_{GS} R_G) - \arctg(\omega C_L (R_D + R_L))$$

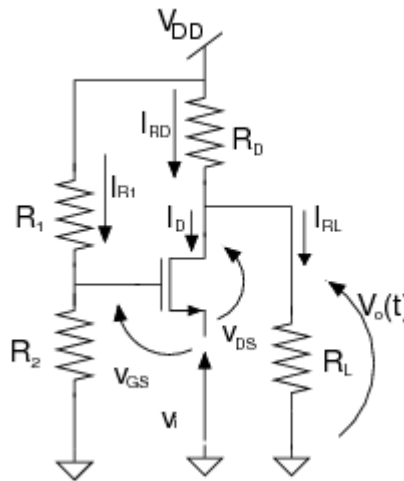
che, valutata per  $\omega_0 = 3.14 \cdot 10^9 \text{ rad/sec}$ , vale:

$$\arg\left(\frac{v_o}{v_i}\right) = -180^\circ + 72.3^\circ - 17.4^\circ - 78^\circ = -203^\circ = 157^\circ$$

L'espressione del segnale di uscita è:

$$v_o(t) = V_{IM} \cdot 16.3 \cdot \sin(\omega_0 t + 157^\circ) \text{ che, per } t = 0, \text{ vale: } v_o(t) = 64 \text{ mV}$$

5) Risolviamo prima il circuito a riposo, ipotizzando che il MOS sia saturo.



La corrente su R1 ed R2 vale:

$$I_{R1} = \frac{V_{DD}}{R_1 + R_2}$$

Si può ricavare così:

$$V_{GS} = R_2 I_{R1} - V_{i0} = V_{DD} \frac{R_2}{R_1 + R_2} = 1.33 \text{ V}$$

e, di conseguenza, la corrente sul MOS:

$$I_D = \frac{\mu_n C_{ox}}{2} \left( \frac{w}{L} \right) (V_{GS} - V_{TH})^2 = 347 \mu A$$

Dal bilancio delle correnti sul drain:

$$I_{RD} = I_D + \frac{V_{o0}}{R_L}$$

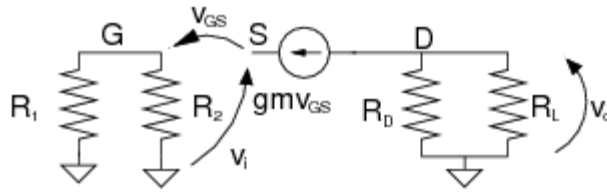
$$V_{DD} = R_D I_{RD} + V_{o0} = R_D \left( I_D + \frac{V_{o0}}{R_L} \right) + V_{o0}$$

Si ricava quindi il valore di riposo dell'uscita:

$$V_{o0} = \frac{V_{DD} - R_D I_D}{\frac{R_D}{R_L} + 1} = 0.78 \text{ V}$$

Dal momento che  $V_{GS} = 1.33 \text{ V} < V_{DS} + V_{TH} = 1.483 \text{ V}$ , è verificata l'ipotesi di saturazione del MOS.

Ora occorre risolvere il circuito ai piccoli segnali sottostante:



$v_o = -gm \cdot v_{GS} (R_D // R_L)$  e  $v_{GS} = -v_i$ , da cui:

$$Av = \frac{v_o}{v_i} = gm \frac{R_D R_L}{R_D + R_L} \text{ dove } gm = 2 \frac{I_D}{V_{GS} - V_{TH}} = 1.10 \text{ mS}$$

Il guadagno è pertanto  $Av = 1.32$ .

L'espressione dell'uscita diventa:  $V_o(t) = V_{o0} + v_o(t) = V_{o0} + Av \cdot V_{IM} \cos(2\pi f_0 t)$

e il valore è:  $V_o(t = 0.5 \mu s) = 0.756 V$ .

- 6) Quando il diodo è acceso, la corrente che lo percorre va anche sulle resistenze R1 ed R2:

$$i = \frac{v_i - V_y}{R_1} \text{ (si suppone che l'opamp operi in regime di cortocircuito virtuale).}$$

$$\text{La tensione di uscita vale: } v_o(t) = -R_2 \cdot i = \frac{-R_2}{R_1} (v_i - V_y) = \frac{-R_2}{R_1} (V_{IM} \sin(\omega t) - V_y)$$

La condizione di accensione-spegnimento del diodo è data da:

$$V_{IM} \sin(\omega t) - V_y = 0, \text{ ovvero: } \sin(\omega t) = \frac{1}{2}$$

$$\text{quindi: } \frac{\pi}{6} < \omega t < \frac{5}{6} \pi.$$

Quando il diodo è spento, la corrente è nulla e  $v_o(t) = 0$ .

Il valor medio delle tensione di uscita vale pertanto:

$$\langle v_o \rangle = \frac{1}{2\pi} \int_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{5}{6}\pi} v_o(t) d(\omega t) = \frac{1}{2\pi} \int_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{5}{6}\pi} \frac{-R_2}{R_1} (V_{IM} \sin(\omega t) - V_y) d(\omega t) = -3.05 V$$

- 7) Le correnti sulle resistenze R1 valgono:

$$I_A(t) = \frac{V_{AM} \sin(\omega t)}{R_1} \text{ e } I_B(t) = \frac{V_{BM} \sin(\omega t)}{R_1}$$

$$\text{La corrente su R2 vale: } I_{R2}(t) = I_A(t) + I_B(t)$$

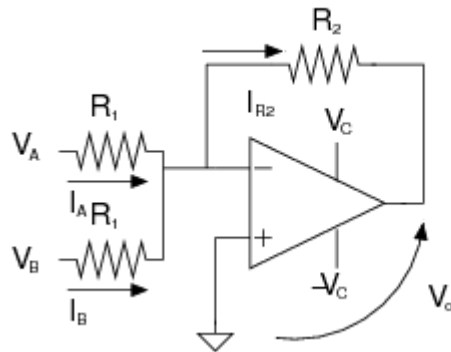
$$\text{La tensione di uscita diventa: } V_o(t) = -R_2 I_{R2} = \frac{-R_2}{R_1} (V_{AM} \sin(\omega t) + V_{BM} \cos(\omega t))$$

Affinchè il circuito operi in condizioni di linearità, deve essere:

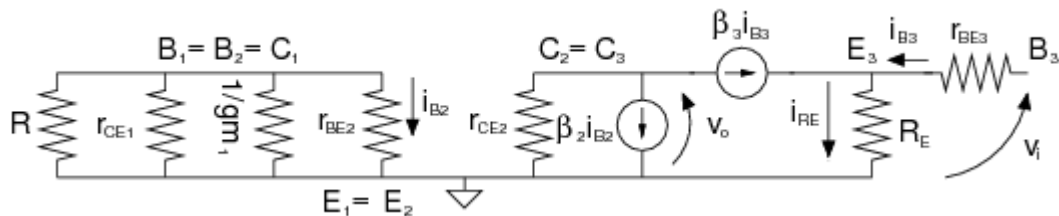
$$|V_o(t)|_{MAX} \leq V_C$$

Essendo:  $V_{o,MAX} = \frac{R_2}{R_1} \sqrt{V_{AM}^2 + V_{BM}^2}$

si ottiene il massimo valore di  $V_{BM}$ :  $V_{BM,MAX} = 0.32 V$ .



8) Il circuito ai piccoli segnali è:



$$v_i = R_E i_{RE} + r_{BE3} i_{B3}, \text{ con } i_{RE} = (\beta_3 + 1) i_{B3}$$

Sostituendo la seconda nella prima, si può ricavare  $i_{B3}$ :

$$i_{B3} = \frac{v_i}{R_E(\beta_3 + 1) + r_{BE3}}$$

Vale poi  $\beta_3 i_{B3} + \beta_2 i_{B2} + \frac{v_o}{r_{CE2}} = 0$ , dove  $i_{B3}$  è quella appena calcolata e  $i_{B2} = 0$ .

Si arriva così al guadagno:  $A_v = \frac{v_o}{v_i} = \frac{r_{CE2} \beta_3}{R_E(\beta_3 + 1) + r_{BE3}}$  che, trascurando 1 rispetto a

$$\beta_3 \text{ al denominatore, diventa: } A_v = -r_{CE2} \frac{gm_3}{1 + R_E gm_3}.$$

Si ricava  $gm_3$ :  $gm_3 = 0.1 S$ .

La corrente  $I_{C03} = I_{C02} = I_{C01}$  vale:  $I_{C0} = V_T gm_3 = 2.6 mA$ , avendo assunto  $V_T = 26 mV$ .

Da  $V_{EE} = V_{EB1} + R I_{C0}$  si ricava il valore della resistenza  $R = 1077 \Omega$ .

