



Corso di Laurea/D.U. in Ingegneria _____

Insegnamento _____

Nome/Cognome _____

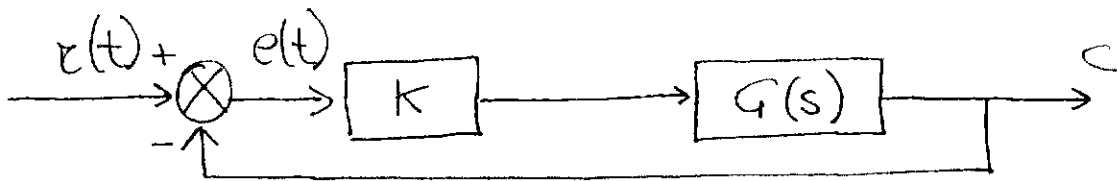
Matricola _____

Data

21/09/102

DIPLOMI DI INGEGNERIA INFORMATICA A DISTANZA
COMPITO SCRITTO DI CONTROLLI AUTOMATICI

PROBLEMA A.1



$$G(s) = \frac{s+2}{(s+3)(s+4)(s^2+2s+2)}$$

- 1) Determinare il valore di K che assicura un errore a regime, in risposta a un gradino di set point, inferiore al 5%.

$$e(\infty) = \lim_{s \rightarrow 0} s E(s) = \lim_{s \rightarrow 0} \frac{\cancel{s}}{\cancel{s} [1 + K G(s)]}$$

$$e(\infty) = \frac{12}{K+12}$$

$$\text{In base alle specifiche } e(\infty) < 0,05 \Rightarrow \frac{12}{K+12} < 0,05 \\ \Rightarrow K > 228$$

- 2) Stabilire se le specifiche al punto 1) sono compatibili con la stabilità del sistema.

L'eq. caratteristica è: $1 + k G(s) = 0$

$$1 + \frac{k(s+2)}{(s+3)(s+4)(s^2+2s+2)} = 0$$

$$s^4 + 9s^3 + 28s^2 + (38+k)s + (24+2k) = 0$$

Costruendo la tabella di Routh ho:

| | | | |
|---|--------------------------|---------|-------|
| 4 | 1 | 28 | 24+2k |
| 3 | 9 | 38+k | 0 |
| 2 | 214-k | 216+18k | 0 |
| 1 | (214-k)(38+k)-9(216+18k) | | |
| 0 | (216+18k) | | |

Per avere la stabilità bisogna imporre:

$$\begin{cases} 214-k > 0 \\ (214-k)(38+k)-9(216+18k) > 0 \\ 216+18k > 0 \end{cases} \begin{cases} k < 214 \\ * * \\ * * \end{cases}$$

Basta solo la disuguaglianza $k < 214$ per affermare l'incompatibilità con la specifica al punto 1) per cui $k > 228$.

PROBLEMA 1.2

Risolvere l'eq. differenziale $\frac{d^2 y}{dt^2} + 3 \frac{dy}{dt} + 2y(t) = (1+3t)u$
 date le seguenti condizioni iniziali: $\begin{cases} y(0^-) = 1 \\ \left. \frac{dy}{dt} \right|_{t=0^-} = 0 \end{cases}$

La soluzione dell'eq. differenziale è data da:

$y(t) = y_0(t) + y_1(t)$ dove: $y_0(t)$ evoluzione libera
 $y_1(t)$ evoluzione forzata

Calcolo $y_0(t)$ annullando il 2° membro dell'eq. differenziale

$$s^2 Y(s) - s + 3s Y(s) + 2Y(s) = 0$$

$$Y(s) [s^2 + 3s + 2] = s + 3$$

$$Y(s) = \frac{s+3}{s^2+3s+2} = \frac{s+3}{(s+1)(s+2)}$$

$$\frac{s+3}{(s+1)(s+2)} = \frac{k_1}{(s+1)} + \frac{k_2}{(s+2)}$$

↑
POLI REALI e
DISTINTI

$$k_1 \Big|_{p=-1} = 2$$

$$k_2 \Big|_{p=-2} = -1$$

$$y_0(s) = \frac{2}{s+1} - \frac{1}{s+2} \quad y_0(t) = \mathcal{L}^{-1}[y_0(s)] = 2e^{-t} - e^{-2t}$$

Calcolo ora $y_1(t)$ annullando le condizioni iniziali

$$s^2 Y(s) + 3s Y(s) + 2Y(s) = \frac{1}{s} + \frac{3}{s^2}$$

$$Y(s) [s^2 + 3s + 2] = \frac{s+3}{s^2} \Rightarrow y_1(s) = \frac{s+3}{s^2(s+1)(s+2)}$$

$$\frac{s+3}{s^2(s+1)(s+2)} = \frac{k_1}{s} + \frac{k_2}{s^2} + \frac{k_3}{(s+1)} + \frac{k_4}{(s+2)}$$

$$K_1 = \frac{3}{2} ; K_2 = -\frac{7}{4} ; K_3 = 2 ; K_4 = -\frac{1}{4}$$

$$y_1(t) = \mathcal{L}^{-1} \left[\frac{3}{2} \cdot \frac{1}{s} - \frac{7}{4s^2} + \frac{2}{s+1} - \frac{1}{4} \cdot \frac{1}{s+2} \right]$$

$$y_1(t) = \frac{3}{2} - \frac{7}{4}t + 2e^{-t} - \frac{1}{4}e^{-2t}$$

Come detto in precedenza $y(t) = y_0(t) + y_1(t)$

↑
EVOLUZIONE
LIBERA

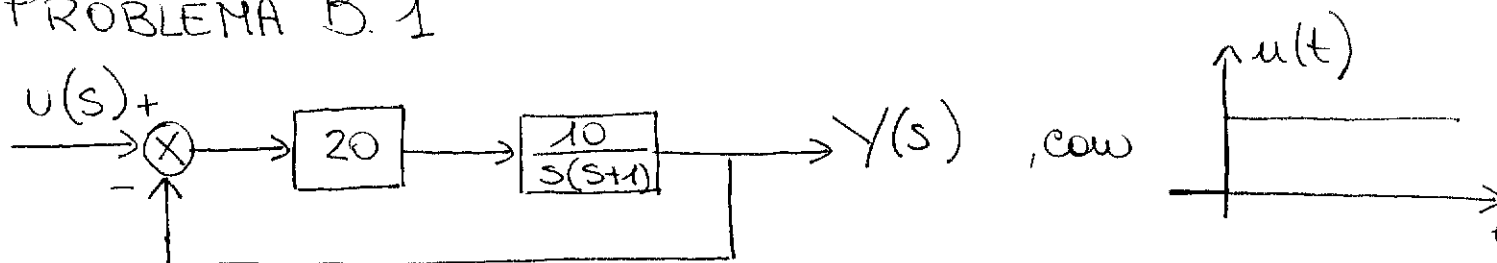
↑
EVOLUZIONE
FORZATA



Corso di Laurea/D.U. in Ingegneria _____ Insegnamento _____

Nome/Cognome _____ Matricola _____ Data 21/09/102

PROBLEMA B.1



- 1) Determinare la massima sovraccarica S e il tempo di assestamento T_a del sistema retroazionato dato.

$$G(s) = \frac{200}{s^2 + s + 200}$$

Per generare la f.d.t. per un sistema del 2° ordine si pone nella forma:

$$G(s) = \frac{\omega_m^2}{s^2 + 2\delta\omega_m s + \omega_m^2}$$

$$\begin{cases} \omega_m = 200 \\ 2\delta\omega_m = 1 \end{cases} \quad \begin{cases} \omega_m = 14,14 \frac{\text{rad}}{\text{sec}} \\ \delta = 0,0353 \end{cases}$$

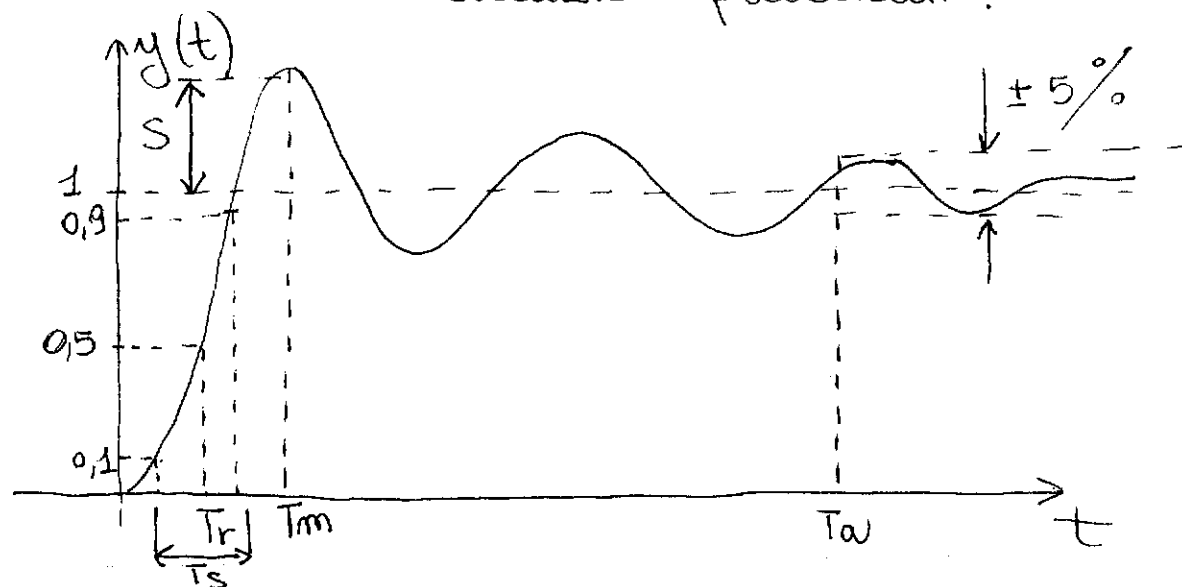
δ : coeff. di smorzamento
 ω_m : pulsazione naturale

$$\delta \in (0; 1)$$

$$S = 100 \exp \left\{ -\frac{\pi\delta}{\sqrt{1-\delta^2}} \right\} = 89,5\%$$

$$T_a = \frac{3}{\delta\omega_m} = 6,06 \text{ sec.}$$

2) Come rappresentiamo, nello studio qualitativo della risposta al gradino, i parametri sopra individuati? Quali altri parametri descrivono qualitativamente il transitorio nelle condizioni precedenti?



S : differenza tra il valore massimo raggiunto dall'uscita ed il valore finale; normalmente si dà in %.

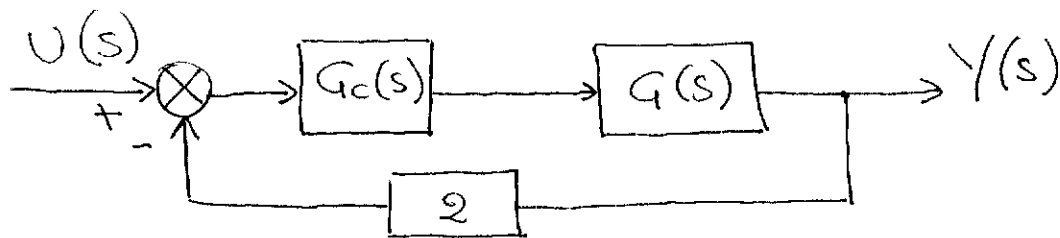
T_a : tempo occorrente perché l'uscita rimanga entro il valore $\pm 5\%$ del valore finale.

T_r (tempo di ritardo): tempo per raggiungere il 50% del valore finale.

T_s (tempo di salita): tempo occorrente perché l'uscita passi dal 10 al 90% del valore finale.

T_m (Istante di massima sovraelevazione): istante al quale si presenta la massima sovraelevazione.

PROBLEMA B.2



$$G(s) = \frac{k}{(1+\tau_1 s)(1+\tau_2 s)(1+\tau_3 s)} ; \begin{cases} \tau_1 = 1 \text{ sec} \\ \tau_2 = 0,5 \text{ sec} \\ \tau_3 = 0,2 \text{ sec} \end{cases}$$

1) Con $G_c(s)=1$ e $k=6$ tracciare il diagramma polare completo.

$$F(j\omega) = \frac{12}{(1+j\omega)(1+0,5j\omega)(1+0,2j\omega)}$$

• Comportamento per $\omega \rightarrow 0^+$

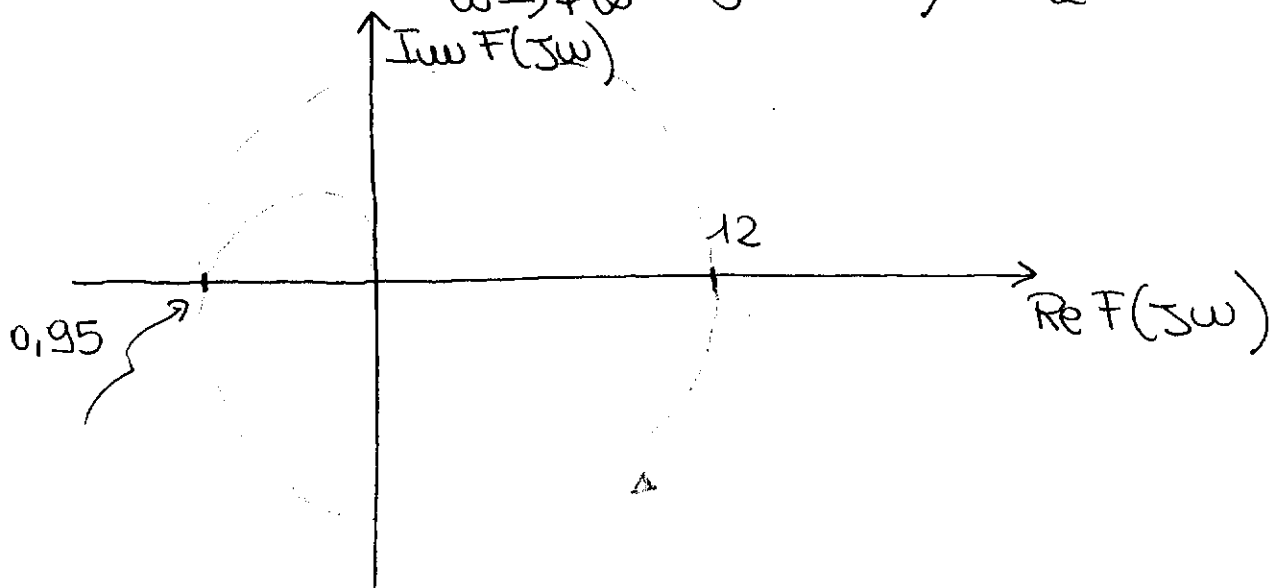
$$\lim_{\omega \rightarrow 0^+} |F(j\omega)| = 12$$

$$\lim_{\omega \rightarrow 0^+} \arg F(j\omega) = \lim_{\omega \rightarrow 0^+} [-\arctan \omega - \arctan 0,5\omega - \arctan 0,2\omega]$$

• Comportamento per $\omega \rightarrow +\infty$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} |F(j\omega)| = 0$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} \arg F(j\omega) = -\frac{3}{2}\pi$$



Calcolo l'intersezione del diagramma polare con l'asse re
 $F(s) + \eta = 0 \Rightarrow \frac{12 + \eta (1+s)(1+0,5s)(1+0,2s)}{(1+s)(1+0,5s)(1+0,2s)} = 0$

$$\eta s^3 + 8\eta s^2 + 17\eta s + \eta 10 + 120 = 0$$

Costruisco la tabella di Routh

| | | | |
|---|-----------------------|----------------|---|
| 3 | η | 17η | 0 |
| 2 | 8η | $120 + 10\eta$ | 0 |
| 1 | $126\eta^2 - 120\eta$ | 0 | 0 |
| 0 | $120 + 10\eta$ | 0 | 0 |

Anullo la riga 1 $\Rightarrow \eta(126\eta - 120) = 0$

$\nearrow \eta = 0$ acc.
 $\searrow \eta = \frac{120}{126} = 0,95$

2) Utilizzando il criterio di Nyquist, determinare la stabilità del sistema.

SISTEMA STABILE non circonda con il diagramma polare il punto critico $(-1 + j0)$.



Corso di Laurea/D.U. in Ingegneria _____

Insegnamento _____

Nome/Cognome _____

Matricola _____

Data 21/09/102

- 3) Assumendo $K=6$, $G_c(s) = \frac{1+6s}{1+26s}$ con $\alpha=0,05$ e mantenendo inalterata l'espressione di $G(s)$, determinare i corrispondenti margini di ampiezza e di fase.

$$F(s) = \frac{12}{(1+0,05s)(1+0,5s)(1+0,2s)}$$

Ricavo MA : $F(s)+\eta=0 \Rightarrow \frac{12}{(1+0,05s)(1+0,5s)(1+0,2s)} + \eta = 0$

$$\eta s^3 + 27\eta s^2 + 150\eta s + 2400 + 200\eta = 0$$

Costruisco la tabella di Routh

| | | | |
|---|-------------------------|------------------|---|
| 3 | η | 150η | 0 |
| 2 | 27η | $(2400+200\eta)$ | 0 |
| 1 | $3850\eta^2 - 2400\eta$ | 0 | 0 |
| 0 | $200\eta + 2400$ | 0 | 0 |

Annullando le 1° righe ho: $\eta(3850\eta - 2400) = 0$

$\eta = 0$ $\eta = 0,6$

$$\Rightarrow MA = \frac{1}{\eta} = 1,6$$

$$M_F = 180^\circ + \arctg F(j\omega_0)$$

$$\arctg F(j\omega) = -\arctg 0,05\omega - \arctg 0,5\omega - \arctg 0,2\omega$$

$$|F(j\omega_0)| = 1 \Rightarrow \frac{12}{\sqrt{1+0,0025\omega_0^2} \cdot \sqrt{1+0,25\omega_0^2} \cdot \sqrt{1+0,04\omega_0^2}} = 1$$

$$143 = 0,00025\omega_0^6 + 0,010725\omega_0^4 + 0,2925\omega_0^2$$

Iterando Po: $\omega_0 = 9,7 \text{ rad/sec}$

$$M_F = 180^\circ - \arctg(0,05 \cdot 9,7) - \arctg(0,5 \cdot 9,7) - \arctg(0,2 \cdot 9,7)$$

$$\stackrel{!}{=} 13,06.$$