ERRATA CORRIGE

PAG./RIGA	ERRATA	CORRIGE
Pag. 15/18	$\theta = \begin{cases} \arctan\left(\frac{y}{x}\right), & \text{se } x > 0, \\ \pi + \arctan\left(\frac{y}{x}\right), & \text{se } x < 0, \\ \frac{\pi}{2}, & \text{se } x = 0 \text{ e } y > 0, \\ \pi + \frac{\pi}{2}, & \text{se } x = 0 \text{ e } y < 0. \end{cases}$	$\theta = \begin{cases} \arctan\left(\frac{y}{x}\right), & \text{se } x > 0,\, y \geq 0, \\ \pi + \arctan\left(\frac{y}{x}\right), & \text{se } x < 0, \\ \arctan\left(\frac{y}{x}\right) + 2\pi & \text{se } x > 0,\, y < 0, \\ \frac{\pi}{2}, & \text{se } x = 0 \text{ e } y > 0, \\ \pi + \frac{\pi}{2}, & \text{se } x = 0 \text{ e } y < 0. \end{cases}$
Pag. 18/3	$y(t) = \frac{(\cos(t))^2}{\sin(t)}$	$y(t) = \frac{(\sin(t))^2}{\cos(t)}$
Pag. 18/6	$y(t) = \frac{1-(x(t))^2}{x(t)}$	$y(t) = \frac{(x(t))^2}{\sqrt{1-(x(t))^2}}$
Pag. 18/7	$y = \frac{1-x^2}{x}$	$y = \frac{x^2}{\sqrt{1-x^2}}$
Pag. 33/1	$Q = (-1, 2)$	$Q = \left(-\frac{1}{2}, 2\right)$
Pag. 48/12	$\int_\varphi x ds = \frac{\sqrt{3}}{3},$	$\int_\varphi x ds = \sqrt{3},$
Pag. 50/9	$\phi(\pi/2) = (0, \alpha)$	$\varphi(\pi/2) = (0, \alpha)$
Pag. 64/4	$1 - \sqrt{k}$ e $1 + \sqrt{k}$	$\sqrt{1-\sqrt{k}}$, $\sqrt{1+\sqrt{k}}$
Pag. 64/21	E_k	$\{f = k\}$
Pag. 64/-15	Inoltre 1 è un minimo relativo di f	Inoltre 1 è un massimo relativo di f
Pag. 65/4	...sono rispettivamente il minimo assoluto e il minimo relativo	...sono rispettivamente il minimo assoluto e il massimo relativo
Pag. 67/24	$B = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq y \leq x^2\}$	$B = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : x \geq 0,\, 0 \leq y \leq x^2\}$
Pag. 68/8	$\{(x, 0) : x \in \mathbb{R}\}$	$\{(0, y) : y \in \mathbb{R}\}$
Pag. 76/11	se e solo ogni	se e solo se ogni
Pag. 79/-1	$B = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : 0 \leq y \leq x^2\}$	$B = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : x \geq 0,\, 0 \leq y \leq x^2\}$
Pag. 86/8	...quindi $\min_\Omega f = f(2,-1) = -5$. ...	...quindi $\min_\Omega f = f(2,-1) = -5$. **(vii)** Si ha $\{f = k\} = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \ : \ y = ke^{x^2}\}$, ovvero gli insiemi sono simmetrici rispetto all'asse y. Inoltre $\min_\Omega f = 0 = f(0,0)$, $\max_\Omega f = 2 = f(0,2)$.
Pag. 86/9	**(vii)** Si ha $\{f = k\} = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \ : \ x + y = k^{1/3}\}$,	**(viii)** Si ha $\{f = k\} = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \ : \ x + y = k^{1/3}\}$,

PAG./RIGA	ERRATA	CORRIGE
Pag. 86/12	**(viii)** Si ha $\{f=0\}=\{(x,y)\in\mathbb{R}^2\ :\ x=0\}$, ...	**(ix)** Si ha $\{f=0\}=\{(x,y)\in\mathbb{R}^2\ :\ x=0\}$, ...
Pag. 86/12	**(viii)** Si ha $\{f=0\}=\{(x,y)\in\mathbb{R}^2\ :\ x=0\}$, ...	**(ix)** Si ha $\{f=0\}=\{(x,y)\in\mathbb{R}^2\ :\ x=0\}$, ...
Pag. 86/19	**(ix)** Si ha $\{f=k\}=$ ...	**(x)** Si ha $\{f=k\}=$ ...
Pag. 89/15	$....=\dfrac{\sin(\theta)\cos(\theta)\cos((\cos(\theta))^2-(\sin(\theta))^2)}{\rho^2((\cos(\theta)^4+(\sin(\theta))^4}$	$...=\dfrac{\sin(\theta)\cos(\theta)\cos(\rho^2(\cos(\theta))^2-\rho^2(\sin(\theta))^2)}{\rho^2((\cos(\theta)^4+(\sin(\theta))^4}$
Pag. 89/22	$...=\left\lvert\dfrac{\sin(\theta)\cos(\theta)\cos((\cos(\theta))^2-(\sin(\theta))^2)}{\rho^2((\cos(\theta)^4+(\sin(\theta))^4}\right\rvert\le..$	$...=\left\lvert\dfrac{\sin(\theta)\cos(\theta)\cos(\rho^2(\cos(\theta))^2-\rho^2(\sin(\theta))^2)}{\rho^2((\cos(\theta)^4+(\sin(\theta))^4}\right\rvert\le..$
Pag. 89/-1	e questo limite non esiste.....	e il limite esiste e vale $+\infty$.
Pag 97/-7	$\mathrm{d}f(x_0,y_0)(h,k)=$ ...	$\mathrm{d}f(x_0,y_0)\cdot(h,k)=$ ...
Pag. 98/-2	non f è differenziabile.	f non è differenziabile.
Pag. 101/8	$dys\frac{\partial f}{\partial\nu}$	$\dfrac{\partial f}{\partial \nu}$
Pag. 101/-4	$...\dfrac{\partial f^2}{\partial y\partial x}$, ma[...] $\dfrac{\partial f^2}{\partial x\partial y}$:...	$...\dfrac{\partial^2 f}{\partial y\partial x}$, ma[...] $\dfrac{\partial^2 f}{\partial x\partial y}$:...
Pag. 107/1	... $(-1,1)$.	... $(1,-1)$.
Pag. 108/-3	$(x,0)$	$(0,y)$
Pag. 118/13	$f(x,y)\ge(4x^2-2xy+y^2)\mathrm{e}^{-2x-y}=(2x-y)^2\mathrm{e}^{-2x-y}$	$f(x,y)\ge(x^2-2xy+y^2)\mathrm{e}^{-2x-y}=(x-y)^2\mathrm{e}^{-2x-y}$
Pag. 118/18	$\sup\limits_{y\in\mathbb{R}} f(x,-2x)$	$\sup\limits_{x\in\mathbb{R}} f(x,-2x)$
Pag. 119/-5	... in $[0,1]\times[0,1]$.	... in $(0,1)\times(0,1)$.
Pag. 119/-4	$[1,0]$	$(1,0)$
Pag, 120/19	**(iii)** f non ha punti stazionari interni: si trova [...] sulla frontiera. Studiamo f...	**(iii)** f non ha punti stazionari interni. Studiamo f...
Pag. 120/-6	**(iv)** f non ha punti stazionari.	**(iv)** f non ha massimi e minimi interni.
Pag. 135/4	$\dfrac{d}{dx}(x^2-x)$	$\dfrac{d}{dx}\left(\dfrac{x^2}{2}-x\right)$
Pag. 146/-12	...dell'equazione (4.10).	...dell'equazione (4.18).
Pag. 147/-11	$\dfrac{1}{\sqrt{1+\mathrm{e}^x}}$	$\dfrac{1}{1+\mathrm{e}^x}$
Pag. 148/2	$\cdots\begin{pmatrix} c_1(x)\\ c_2(x)\end{pmatrix}=\begin{pmatrix}0\\ \frac{1}{\sqrt{1+\mathrm{e}^x}}\end{pmatrix}$	$\cdots\begin{pmatrix} c_1'(x)\\ c_2'(x)\end{pmatrix}\begin{pmatrix}0\\ \frac{1}{1+\mathrm{e}^x}\end{pmatrix}$
Pag. 148/3	Invertendo la matrice wronskiana...	Il sistema da risolvere è...
Pag. 148/5	$\dfrac{1}{\sqrt{1+\mathrm{e}^x}}$	$\dfrac{1}{1+\mathrm{e}^x}$
Pag. 148/-9	(4.24)	(4.23)
Pag. 149/10	$\overline{y}(x)=\mathrm{e}^{\alpha x}x^p\{R(x)\cos(\beta x)+S(x)\cos(\beta x)\}$	$\overline{y}(x)=\mathrm{e}^{\alpha x}x^p\{R(x)\cos(\beta x)+S(x)\sin(\beta x)\}$

PAG./RIGA	ERRATA	CORRIGE
Pag. 153/2	...dell'equazione differenziale della ...	...dell'equazione omogenea associata della ...
Pag. 153/3	$y = \sum_{i=1}^{n} c_j y_j$	$y = \sum_{j=1}^{n} c_j y_j$
Pag. 153/-3	(ii) $y' = \frac{y}{2x} + \log(x)$;	(ii) $y' = \frac{2y}{x} + \log(\|x\|)$;
Pag. 156/8	(iii) non omogenea a coefficienti costanti del primo ordine;	(iii) non omogenea a coefficienti costanti del secondo ordine;
Pag. 157/9	...dato da $y_{\pm}(x) = c_{\pm}x^2 - x\log(x) - x$ per...	...dato da $y_{\pm}(x) = c_{\pm}x^2 - x\log(\|x\|) - x$ per...
Pag. 160/11	... $+ \frac{x}{4}x\mathrm{e}^{2x}$	... $+ \frac{x}{4}\mathrm{e}^{2x}$
Pag. 166/-3	Si definisce...	dove $m(P)$ denota l'area del plurirettangolo P. Si definisce...
Pag. 169/9,10,11	... $\inf_{(x,y)\in R_i} f(x,y)$...	... $\inf_{(x,y)\in E_i} f(x,y)$...
Pag. 178/14	...del baricentro geometrico di C sono	le coordinate del baricentro geometrico di $C = E \cup F$ sono
Pag. 178/15	$x_C = \frac{m(E)x_E + m(F)x_F}{m(F) + m(F)}$	$x_C = \frac{m(E)x_E + m(F)x_F}{m(E) + m(F)}$
Pag. 178/16	$y_C = \frac{m(E)y_E + m(F)y_F}{m(F) + m(F)}$	$y_C = \frac{m(E)y_E + m(F)y_F}{m(E) + m(F)}$
Pag. 181/9,11	momento d'inerzia del corpo G	momento d'inerzia del corpo C
Pag. 181/15	$f \equiv 1$.	$\rho \equiv 1$.
Pag. 206/-5	$I_{x=0} = \ldots = \int_{\Theta^{-1}(E)} 3\rho^3(\cos(\theta))^2 d\rho d\theta = 3\int_0^{2\pi} (\cos(\theta))^2 d\theta \ldots$	$I_{y=0} = \ldots = \int_{\Theta^{-1}(E)} 3\rho^3(\sin(\theta))^2 d\rho d\theta = 3\int_0^{2\pi} (\sin(\theta))^2 d\theta$...
Pag. 214/5	$\left(1 - \frac{1}{2\cos(\varphi)} d\varphi\right)$	$\left(1 - \frac{1}{2\cos(\varphi)}\right)$
Pag. 254/9	...con centro $(-1,2)$	...con centro $(-1,1)$.
Pag. 256/12	$(x+1)^2 + \frac{y^2}{4} = 1$	$(x-1)^2 + \frac{y^2}{4} = 1$
Pag. 266/6	...iniziale/finale $\varphi(-2\pi) = (2\pi, 1)$.	...iniziale/finale $\varphi(-2\pi) = \varphi(\pi) = (-2\pi, 1)$.